Elettromagnetismo

Prof. Francesco Ragusa Università degli Studi di Milano

Lezione n. 39 - 30.05.2023

Funzioni di Green per l'equazione di Poisson e per l'equazione dell'onda Potenziali ritardati Sistemi di unità di misura

Anno Accademico 2022/2023

Equazione di Poisson: funzione di Green

• Sappiamo che il potenziale elettrostatico obbedisce all'equazione di Poisson

$$\mathbf{\nabla}^2 \Phi = -rac{1}{arepsilon_o}
ho \left(\mathbf{r}
ight)$$

• La funzione di Green dell'equazione di Poisson è definita dall'equazione

$$\mathbf{\nabla}^2 G(\mathbf{r},\mathbf{r}') = -\delta^3(\mathbf{r}-\mathbf{r}')$$

• Una soluzione particolare dell'equazione è data da

• Infatti

$$\phi(\mathbf{r}) = \int \frac{\rho(\mathbf{r}')}{\varepsilon_0} G(\mathbf{r}, \mathbf{r}') dv'$$

$$\nabla_{\mathbf{r}}^{2}\phi(\mathbf{r}) = \int \frac{\rho(\mathbf{r}')}{\varepsilon_{0}} \nabla_{\mathbf{r}}^{2} G(\mathbf{r}, \mathbf{r}') dv' = -\int \frac{\rho(\mathbf{r}')}{\varepsilon_{0}} \delta^{3}(\mathbf{r} - \mathbf{r}') dv' = -\frac{\rho(\mathbf{r})}{\varepsilon_{0}}$$

• La soluzione del problema si trova sommando una soluzione ϕ_c dell'equazione di Laplace scelta in modo tale che $\Phi({\bf r})=\phi({\bf r})+\phi_c({\bf r})$ soddisfi le condizioni al contorno

$$\nabla^2 \phi_c(\mathbf{r}) = 0$$
 $\Phi(\mathbf{r}) = \phi(\mathbf{r}) + \phi_c(\mathbf{r})$ $\nabla^2 \Phi = -\frac{1}{\varepsilon_o} \rho(\mathbf{r})$

Equazione di Poisson: funzione di Green

• Ritorniamo alla definizione della funzione di Green

$$\mathbf{
abla}^2 G ig(\mathbf{r},\mathbf{r}'ig) = -\delta^3 ig(\mathbf{r}-\mathbf{r}'ig)$$

- ullet Notiamo che il secondo membro è funzione solo di ${f r}-{f r}'$
- ullet Anche $\mathit{G}(\ \mathbf{r},\ \mathbf{r'}\)$ deve dipendere solo dalla differenza $\mathbf{r}-\mathbf{r'}$

$$Gig(\mathbf{r},\mathbf{r}'ig)=Gig(\mathbf{r}-\mathbf{r}'ig)\equiv Gig(\mathbf{r}ig)$$

• La soluzione si trova facilmente con la trasformata di Fourier

$$G(\mathbf{r}) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int \widetilde{G}(\mathbf{q}) e^{i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}} d^3\mathbf{q} \qquad \delta^3(\mathbf{r}) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int e^{i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}} d^3\mathbf{q}$$

• L'equazione diventa

$$\mathbf{\nabla}^{2}G\left(\mathbf{r}\right) = \frac{1}{\left(2\pi\right)^{3}} \int -\mathbf{q}^{2}\widetilde{G}\left(\mathbf{q}\right)e^{i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}}d^{3}\mathbf{q} = -\delta^{3}\left(\mathbf{r}\right) = -\frac{1}{\left(2\pi\right)^{3}} \int e^{i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}}d^{3}\mathbf{q}$$

• Uguagliando gli integrandi otteniamo

$$\mathbf{q}^2 \widetilde{G}(\mathbf{q}) = 1$$
 $\widetilde{G}(\mathbf{q}) = \frac{1}{\mathbf{q}^2}$

$$G(\mathbf{r}) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int \frac{1}{\mathbf{q}^2} e^{i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}} d^3\mathbf{q}$$

Equazione di Poisson: funzione di Green

- ullet Nel seguito poniamo $|{f q}|=q$ e $|{f r}|=r$
 - Passiamo alle coordinate sferiche
 - Integriamo sull'angolo solido

$$G(\mathbf{r}) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int \frac{1}{\mathbf{q}^2} e^{i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}} d^3\mathbf{q}$$

$$G(r) = \frac{1}{(2\pi)^3} \int \frac{1}{q^2} e^{iqr\cos\theta} 2\pi d\cos\theta q^2 dq = \frac{1}{(2\pi)^2} \int_0^\infty dq \int_{-1}^{+1} e^{iqr\cos\theta} d\cos\theta$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^2} \int_0^\infty dq \left[\frac{e^{iqr\cos\theta}}{iqr} \right]_{-1}^{+1} = \frac{1}{(2\pi)^2} \int_0^\infty dq \frac{e^{+iqr} - e^{-iqr}}{iqr}$$

$$= \frac{1}{(2\pi)^2} \int_0^\infty dq \frac{2i\sin qr}{iqr} = \frac{2}{(2\pi)^2} \int_0^\infty \frac{\sin x}{x} dx \qquad \int_0^\infty \frac{\sin x}{x} dx = \frac{\pi}{2}$$

$$G(r) = \frac{1}{4\pi} \frac{1}{r} \qquad G(\mathbf{r} - \mathbf{r}') = \frac{1}{4\pi} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}$$

• La soluzione particolare dell'equazione di Poisson è pertanto

$$\Phi(\mathbf{r}) = \int G(\mathbf{r} - \mathbf{r}') \frac{\rho(\mathbf{r}')}{\varepsilon_o} d\mathbf{r}' \qquad \Phi(\mathbf{r}) = \int \frac{\rho(\mathbf{r}')}{4\pi\varepsilon_o} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} d\mathbf{r}'$$

Potenziale ritardato: funzione di Green

 Abbiamo ricavato (vedi diapositiva 515) le equazioni dei potenziali elettrodinamici in forma covariante

$$\partial_{\mu}\partial^{\mu}A^{\nu} = \Box A^{\nu} = \mu_{0}J^{\nu}$$

ullet In notazione più esplicita, per le componenti A^{μ}

$$\frac{1}{c^2}\frac{\partial^2 A^\mu}{\partial t^2} - \boldsymbol{\nabla}^2 A^\mu = \mu_0 j^\mu \qquad \left(\boldsymbol{\nabla}^2 - \frac{1}{c^2}\frac{\partial^2}{\partial t^2}\right) A^\mu = -\mu_0 j^\mu$$
 • Definiamo la funzione di Green (ricordiamo che $x_0 = ct$)

$$\left(\frac{\partial^2}{\partial x_0^2} - \boldsymbol{\nabla}^2\right) G(x - x') = \delta^4(x - x') \qquad A^{\mu}(x) = \mu_0 \int G(x - x') j^{\mu}(x') d^4x'$$

- Ricordiamo che si tratta di una soluzione particolare
- ullet La soluzione generale si trova sommando una soluzione $A_0^\mu(x)$ dell'equazione omogenea in modo che siano rispettate le condizioni al contorno

$$\Box A_0^{\mu}(x) = 0 \qquad A^{\mu}(x) = A_0^{\mu}(x) + \mu_0 \int G(x - x') j^{\mu}(x') d^4 x'$$

• Spesso si impone una condizione asintotica

$$A^{\mu}(x) = A^{\mu}_{\underset{\text{out}}{\text{in}}}(x) + \mu_0 \int G(x-x')j^{\mu}(x')d^4x' \qquad \lim_{x_0 \to \pm \infty} A^{\mu}(x) = A^{\mu}_{\underset{\text{in}}{\text{out}}}(x)$$
 • Pertanto
$$\lim_{x_0 \to \pm \infty} \int G(x-x')j^{\mu}(x')d^4x' \to 0$$

Funzioni di Green: Campo Elettromagnetico

- ullet Inoltre è necessario definire le condizione al contorno per G(x-x')
 - Una soluzione dell'equazione non omogenea è

$$A^{\mu}(x) = \mu_0 \int G(x - x') j^{\mu}(x') d^4x'$$

- Normalmente si richiede la causalità
 - La richiesta di causalità impone che contribuiscano solo i valori di $j^\mu(x')$ per tempi x'^0 precedenti al tempo x^0 in cui è valutato $A^\mu(x)$
 - ullet Occorre pertanto che sia G(x-x')=0 per $x^0-x'^0<0$
- Tuttavia le condizioni asintotiche precedenti possono richiedere altre condizioni

$$\lim_{x_0 \to +\infty} \int G(x - x') j^{\mu}(x') d^4 x' \to 0 \qquad \longrightarrow \qquad G(x - x') = 0 \qquad x_0 - x_0' > 0$$

- ullet La condizione asintotica per $x_0 o -\infty$ coincide con la condizione di causalità
- Le funzioni di Green (diverse) che si ottengono nei due casi hanno un nome
 - La funzione di Green ritardata

$$G_{\text{ret}}(x - x') = 0$$
 $x_0 - x_0' < 0$

La funzione di Green anticipata

$$G_{\text{adv}}(x - x') = 0$$
 $x_0 - x'_0 > 0$

 Nonostante la seconda possa apparire priva di senso fisico sono entrambe molto importanti e usate

- Calcoliamo la funzione di Green dell'equazione dell'onda non omogenea
 - ullet Poniamo $q^0=\omega$ $q^2=\omega^2-{
 m q}^2$ $|{
 m q}|=k$
 - Utilizzando le trasformate di Fourier, analogamente a quanto fatto per l'equazione di Poisson si trova

$$G(x) = \frac{1}{(2\pi)^4} \int \widetilde{G}(q) e^{iq \cdot x} d^4 q \qquad \delta^4(x) = \frac{1}{(2\pi)^4} \int e^{iq \cdot x} d^4 q$$

• Inserendo nell'equazione

$$\Box G(x) = -\frac{1}{(2\pi)^4} \int q^2 \widetilde{G}(q) e^{iq \cdot x} d^4 q = \delta^4(x) = \frac{1}{(2\pi)^4} \int e^{iq \cdot x} d^4 q$$

• Uguagliando gli integrandi

$$-q^2\widetilde{G}(q) = 1$$
 $\widetilde{G}(q) = -\frac{1}{a^2}$

$$-q^{2}\widetilde{G}(q) = 1 \longrightarrow \widetilde{G}(q) = -\frac{1}{q^{2}} = -\frac{1}{\omega^{2} - \mathbf{q}^{2}} = -\frac{1}{\omega^{2} - k^{2}}$$

- La presenza del segno meno nel denominatore avrà importanti conseguenze
- ullet Nel dominio della variabile x

$$G(x) = -\frac{1}{(2\pi)^4} \int \frac{1}{q^2} e^{iq \cdot x} d^4 q$$

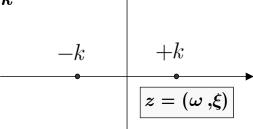
- Anticipiamo il risultato finale $G(x - x') = \frac{1}{4\pi} \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} \delta \left| c \left| t - t' - \frac{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}{c} \right| \right|$
 - Osserviamo che la parte spaziale coincide con quella trovata per l'equazione di Poisson
 - ullet La parte temporale implica invece che il campo al tempo t è determinato dalla corrente al tempo precedente $t' = t - \frac{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}$

$$t' = t - \frac{\left|\mathbf{r} - \mathbf{r}'\right|}{\left|\mathbf{r} - \mathbf{r}'\right|}$$

ullet Svolgiamo il calcolo (ricordiamo che abbiamo posto c=1)

$$G(x) = -\frac{1}{(2\pi)^4} \int \frac{1}{q^2} e^{iq \cdot x} d^4 q = -\frac{1}{(2\pi)^4} \int e^{-i\mathbf{q} \cdot \mathbf{r}} d^3 \mathbf{q} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{\omega^2 - k^2} e^{i\omega t} d\omega$$

- ullet Iniziamo con l'integrazione della componente temporale $d\omega$
 - Introduciamo la variabile complessa $z = (\omega, \xi)$
 - ullet Nel piano z il denominatore ha due poli $\omega_{\pm}=\pm |{
 m q}|=\pm k$
 - ullet L'integrale diverge: ha due poli sull'asse ω
 - Per dare un significato all'integrale occorre interpretarlo come valore principale e definire come trattare le singolarità



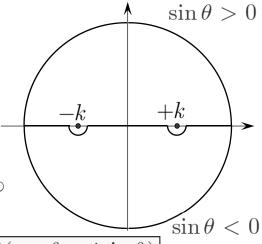
- Ci sono 2 poli. Utilizziamo il metodo dei residui
 - Chiudiamo il cammino con una circonferenza
 - ullet Per t < 0 chiudiamo nel semipiano inferiore $e^{izt} = e^{itR\cos\theta}e^{i(iR\sin\theta)t} = e^{itR\cos\theta}e^{-tR\sin\theta} \to 0 \quad R \to \infty$



- Abbiamo visto che per la causalità è necessario che G(x-x') = 0 per $t = x^0 - x'^0 < 0$
 - Pertanto evitiamo le singolarità con un cammino che lasci i poli all'esterno affinché l'integrale sia nullo
- ullet Per t>0 chiudiamo nel semipiano superiore

$$e^{izt} = e^{itR\cos\theta} e^{i\left(iR\sin\theta\right)t} = e^{itR\cos\theta} e^{-tR\sin\theta} \quad \to 0 \quad R \to \infty$$

• L'integrale è uguale alla somma dei residui



$$z = R(\cos\theta + i\sin\theta)$$

$$\frac{1}{2\pi i} \oint \dots = (\omega - k) \frac{e^{i\omega t}}{\omega^2 - k^2} \bigg|_{\omega = k} + (\omega + k) \frac{e^{i\omega t}}{\omega^2 - k^2} \bigg|_{\omega = -k} = \frac{e^{+ikt}}{2k} - \frac{e^{-ikt}}{2k}$$

In conclusione

$$f(t) = 2\pi i \left[\frac{e^{+ikt}}{2k} - \frac{e^{-ikt}}{2k} \right] \Theta(t) \qquad \Theta(t) = \begin{cases} 1 & t \ge 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$$

$$\Theta(t) = \begin{cases} 1 & t \ge 0 \\ 0 & t < 0 \end{cases}$$

ullet Pertanto la funzione di Green è adesso data dall'integrale (ricordiamo $k=|{f q}|$)

$$G(x) = -\frac{1}{(2\pi)^4} \int e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}} d^3\mathbf{q} \int_{-\infty}^{+\infty} \frac{1}{\omega^2 - k^2} e^{i\omega t} d\omega = -\frac{2\pi i}{(2\pi)^4} \int e^{-i\mathbf{q}\cdot\mathbf{r}} d^3\mathbf{q} \left[\frac{e^{+ikt}}{2k} - \frac{e^{-ikt}}{2k} \right] \Theta(t)$$

ullet Anche in questo caso passiamo alle coordinate sferiche $ullet d^3{f q}=2\pi d\cos heta k^2dk$

$$d^3\mathbf{q} = 2\pi d\cos\theta k^2 dk$$

• Per semplicità omettiamo per il momento $\Theta(t)$

$$G(x) = -\frac{2\pi i}{(2\pi)^4} \int e^{-ikr\cos\theta} \left[\frac{e^{+ikt}}{2k} - \frac{e^{-ikt}}{2k} \right] 2\pi d\cos\theta k^2 dk$$

$$= -\frac{(2\pi)^2 i}{(2\pi)^4} \int_0^\infty \frac{e^{+ikt} - e^{-ikt}}{2} k dk \int_{-1}^{+1} e^{-ikr\cos\theta} d\cos\theta$$

$$= -\frac{(2\pi)^2 i}{(2\pi)^4} \int_0^\infty \frac{e^{+ikt} - e^{-ikt}}{2} k dk \frac{e^{-ikr} - e^{+ikr}}{-ikr}$$

$$= -\frac{1}{(2\pi)^2} \frac{1}{r} \int_0^\infty \frac{\left(e^{+ikt} - e^{-ikt}\right) \left(e^{+ikr} - e^{-ikr}\right)}{2} dk$$

$$\begin{split} G\left(x\right) &= -\frac{1}{(2\pi)^2} \frac{1}{r} \int_0^\infty \frac{\left(e^{+ikt} - e^{-ikt}\right) \left(e^{+ikr} - e^{-ikr}\right)}{2} dk \\ &= -\frac{1}{(2\pi)^2} \frac{1}{2r} \int_0^\infty \left[e^{ik(t+r)} - e^{ik(t-r)} - e^{-ik(t-r)} + e^{-ik(t+r)}\right] dk \\ &= -\frac{1}{(2\pi)^2} \frac{1}{2r} \left[\int_0^\infty \left[e^{ik(t+r)} - e^{ik(t-r)}\right] dk + \int_0^\infty \left[e^{-ik(t+r)} - e^{-ik(t-r)}\right] dk\right] \\ &= -\frac{1}{(2\pi)^2} \frac{1}{2r} \left[\int_0^\infty \left[e^{ik(t+r)} - e^{ik(t-r)}\right] dk + \int_{-\infty}^0 \left[e^{ik(t+r)} - e^{ik(t-r)}\right] dk\right] \\ &= -\frac{1}{(2\pi)} \frac{1}{2r} \left[\frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{ik(t+r)} dk - \frac{1}{2\pi} \int_{-\infty}^{+\infty} e^{ik(t-r)} dk\right] \\ &= -\frac{1}{4\pi r} \left[\delta\left(t+r\right) - \delta\left(t-r\right)\right] \\ \bullet \text{ Reintroduciamo } \Theta(t) \qquad G(x) = -\frac{1}{4\pi r} \left[\delta\left(t+r\right) - \delta\left(t-r\right)\right] \Theta(t) \end{split}$$

$$\bullet$$
 Ricordiamo che
$$G(r,t) = -\frac{1}{4\pi r} \big[\delta(t+r) - \delta(t-r) \big] \Theta(t)$$

$$r = |\mathbf{r} - \mathbf{r}'|$$
 $t \to x^0 - x'^0 = ct - ct'$

- ullet La funzione $\Theta(x)$ è nulla per x < 0 ovvero per t-t' < 0
- ullet Possiamo quindi ignorare la prima funzione $\delta(t+r)$ il cui argomento non è mai nullo
- Reintroduciamo c $G_{\rm ret}(r,t) = -\frac{1}{4\pi r} \big[-\delta(ct-r) \big]$ In conclusione, con $t \to t-t'$

$$G_{\mathrm{ret}}\left(r,t-t'
ight) = rac{1}{4\pi \left|\mathbf{r}-\mathbf{r}'
ight|} \delta\left(ct-ct'-\left|\mathbf{r}-\mathbf{r}'
ight|
ight)$$

Abbiamo calcolato la funzione di Green ritardata

$$G_{\text{ret}}(r,t) = \frac{1}{4\pi |\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} \frac{1}{c} \delta \left(t - t' - \frac{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}{c} \right)$$

• Notiamo che l'argomento della funzione $\delta()$ si annulla quando

$$t' = t - \frac{\left|\mathbf{r} - \mathbf{r}'\right|}{c} \equiv t_{\mathrm{r}}$$



Potenziali ritardati: soluzioni

ullet Possiamo adesso scrivere la soluzione per l'equazione del potenziale $\ \Box A^{
u} = \mu_0 J^{
u}$

$$A^{\mu}(x) = \mu_0 \int G_{\text{ret}}(x - x') j^{\mu}(x') d^4x'$$

ullet Introduciamo $G_{
m ret}$

$$G_{\mathrm{ret}}\left(r,t\right) = rac{1}{4\pi \left|\mathbf{r}-\mathbf{r}'
ight|} rac{1}{c} \delta \left[t-t'-rac{\left|\mathbf{r}-\mathbf{r}'
ight|}{c}
ight]$$

Otteniamo

$$A^{\mu}(x) = \frac{\mu_0}{4\pi} \frac{1}{c} \int \frac{1}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} d^3 \mathbf{r}' \int_{-\infty}^{+\infty} \delta \left(t - t' - \frac{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|}{c} \right) j^{\mu}(x') c dt'$$

- L'integrale su t' è immediato
 - ullet Nell'espressione di j^μ t' viene sostituito da $t_{
 m r}$

$$t_{
m r} = t - rac{\left| {f r} - {f r}'
ight|}{c}$$

• Il risultato è

$$A^{\mu}(x) = \frac{\mu_0}{4\pi} \int \frac{j^{\mu}(\mathbf{r}', t_{r})}{|\mathbf{r} - \mathbf{r}'|} d^{3}\mathbf{r}'$$

Il Sistema Internazionale SI

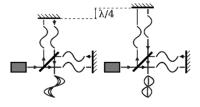
- Per definire le grandezze fondamentali (spazio, tempo, massa) c'è stata una evoluzione delle metodologie
- Il problema è gestito da organizzazioni internazionali fra le quali la più nota è la Conférence générale des poids et mesures
 - Storicamente
 - L'unità di misura del tempo è il secondo
 - Il secondo era definito sulla base della lunghezza dell'anno terrestre
 - L'unità di misura delle lunghezze è il metro
 - Il metro era definito per confronto con il metro campione, un manufatto conservato a Sèvres
 - L'unità di misura della massa è il chilogrammo
 - Il chilogrammo era definito per confronto con la massa campione, un manufatto conservato a Sèvres
- In tempi più recenti si è passati a definire le unità di misura in funzione di fenomeni più facilmente controllabili o di costanti fondamentali
- Secondo
 - Unità di misura del tempo
 - Nel 1967 la 13^a Conférence générale des poids et mesures lo ha definito come la durata di 9 192 631 770 periodi della radiazione corrispondente alla transizione tra due livelli dell'atomo di Cesio-133

Il Sistema Internazionale SI

- Velocità della luce
 - E una costante universale
 - Il suo valore è per definizione (quindi esatto) $c=299\ 792\ 458\ \mathrm{m/s}$

$$c = 299 792 458 \text{ m/s}$$

- Metro
 - Unità di misura dello spazio
 - Nel 1983 la 17ª Conférence générale des poids et mesures lo ha definito in funzione della velocità della luce come distanza percorsa dalla luce nel vuoto in un intervallo di tempo pari a



$$\Delta t = 1/299 792 458 s$$

- Costante di Planck
 - E una costante universale
 - Il suo valore è per definizione (quindi esatto) $h=6.626~070~15 imes10^{-34}\,\mathrm{J\cdot s}$

$$h = 6.626 \ 070 \ 15 \times 10^{-34} \, \text{J} \cdot \text{s}$$

- Chilogrammo
 - Unità di misura della massa
 - Nel 2018 la 26^a Conférence générale des poids et mesures lo ha definito come la massa equivalente all'energia di un fotone di frequenza

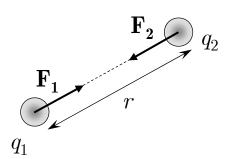


- $\nu = 1.356 \ 392 \ 489 \ 652 \times 10^{50}$
- Nel sistema MKS le unità sono metro, chilogrammo, secondo
- Nel sistema CGS le unità sono centimetro, grammo, secondo

Forza elettrica e forza magnetica

• Forza elettrica

$$egin{align} \mathbf{F}_{\!\scriptscriptstyle 1} &= -\mathbf{F}_{\!\scriptscriptstyle 2} & F_{\!\scriptscriptstyle e} &= \left| \mathbf{F}_{\!\scriptscriptstyle 1}
ight| = \left| \mathbf{F}_{\!\scriptscriptstyle 2}
ight| \ & F_{\!\scriptscriptstyle e} &= k_{\!\scriptscriptstyle e} rac{q_{\!\scriptscriptstyle 1} q_{\!\scriptscriptstyle 2}}{r^2} = q_{\!\scriptscriptstyle 2} E & E &= k_{\!\scriptscriptstyle e} rac{q_{\!\scriptscriptstyle 1}}{r^2} \ & F_{\!\scriptscriptstyle 2} &= k_{\!\scriptscriptstyle 2} rac{q_{\!\scriptscriptstyle 1}}{r^2} \end{array}$$



- ullet Fissare la costante k_e determina
 - Le dimensioni della carica elettrica e del campo elettrico
 - Le unità di misura della carica elettrica e del campo elettrico
- Forza magnetica

$$egin{align} \mathbf{F}_{\!\scriptscriptstyle 1} &= -\mathbf{F}_{\!\scriptscriptstyle 2} & F_{\!\scriptscriptstyle m} &= \left| \mathbf{F}_{\!\scriptscriptstyle 1}
ight| = \left| \mathbf{F}_{\!\scriptscriptstyle 2}
ight| \ F_{\!\scriptscriptstyle m} &= 2 k_{\!\scriptscriptstyle m} rac{i_1 i_2}{d} l & B &= 2 k_{\!\scriptscriptstyle m} lpha rac{i_1}{d} \end{aligned}$$





- Le dimensioni della corrente elettrica
- Le unità di misura della corrente elettrica
- ullet Ruolo della costante lpha
 - ullet Permette di definire indipendentemente scala e unità di B rispetto a E
 - Ci ritorneremo fra poco

Le unità di misura elettromagnetiche

• Carica elettrica e corrente elettrica non sono indipendenti

$$i = \frac{dq}{dt}$$

 \bullet Poiché le cariche e le correnti sono collegate, le dimensioni del rapporto fra le due costanti k_e e k_m risulta determinato

$$F_e = k_e rac{q_1 q_2}{r^2} \qquad F_m = 2 k_m rac{i_1 i_2}{d} l \qquad \qquad \qquad \qquad \left[rac{k_e}{k_m}
ight] = \left[rac{r^2}{q^2}
ight] \left[i_1 i_2
ight] = L^2 T^{-2}$$

- È il quadrato di una velocità
- In realtà la natura fissa anche il valore numerico del rapporto
 - ullet Assumiamo un valore unitario per i_1 e i_2
 - ullet Otteniamo $q_1=i_1{\cdot}\Delta t$ e $q_2=i_2{\cdot}\Delta t$ con $\Delta t=1~{
 m s}$
 - Il risultato sperimentale è che il rapporto fra le due forze è uguale al quadrato della velocità della luce

$$\frac{k_e}{k_m} = c^2$$

- ullet A questo punto fissare una delle due costanti k determina
 - ullet Il valore dell'altra costante k
 - Le scale di unità con cui misurare le sorgenti e le loro dimensioni
- ullet Nel Sistema Internazionale SI si fissa il valore di k_m

$$k_m = \frac{\mu_0}{4\pi} = 10^{-7}$$

Le unità di misura elettromagnetiche

- ullet In linea di principio le tre costanti k_e , k_m e lpha sono sufficienti
 - La legge di Faraday ha bisogno di una costante in dipendenza delle dimensioni scelte per il campo ${f E}$ e per il campo ${f B}$
 - In pratica, per determinare i valori delle costanti, è utile introdurre una ulteriore costante (ridondante)

$$\mathbf{\nabla} \times \mathbf{E} = -k_3 \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

Scriviamo le equazioni Maxwell con le definizioni fin qui adottate

$$\mathbf{\nabla}\cdot\mathbf{E}=4\pi k_{e}
ho$$

$$\mathbf{\nabla} \times \mathbf{E} = -k_3 \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$$

$$\mathbf{\nabla} \times \mathbf{B} = 4\pi \alpha k_m \mathbf{J} + \frac{k_m \alpha}{k_c} \frac{\partial \mathbf{E}}{\partial t} \qquad \mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{B} = 0$$

$$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$$

- Abbiamo visto che da queste equazioni si può ricavare l'equazione di propagazione delle onde elettromagnetiche
 - Con le definizione adottate si ottiene

Come dicevamo k_3 è ridondate

$$\nabla^2 \mathbf{B} = \frac{k_m}{k_e} k_3 \alpha \frac{\partial^2 \mathbf{B}}{\partial t^2} \qquad \frac{k_m}{k_e} = \frac{1}{c^2} \qquad k_3 \alpha = 1 \qquad k_3 = \frac{1}{\alpha} \qquad \nabla^2 \mathbf{B} = \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 \mathbf{B}}{\partial t^2}$$

- Un'ultima scelta è dove avere il fattore 4π
 - Nelle equazioni di Maxwell: sistema non razionalizzato
 - Nelle equazioni della forza: sistema razionalizzato
- ullet Come abbiamo detto nel sistema SI si fissa $k_m=10^{-7}~
 m MLT^{-2}I^{-2}$

Sistema	k_c	k_{m}	α	k_3
SI	$\frac{1}{4\pi\varepsilon_0} = 10^{-7}c^2$	$rac{\mu_0}{4\pi} = 10^{-7}$	1	1

Nel sistema SI

$$[k_e] = ML^3T^{-4}I^{-2}$$

$$\left[k_{_{c}}\right]=\mathrm{ML^{3}T^{\text{-}4}I^{\text{-}2}}\qquad \left[k_{_{m}}\right]=\mathrm{MLT^{\text{-}2}I^{\text{-}2}}$$

- ullet Un'ultima scelta è dove avere il fattore 4π
 - Nelle equazioni di Maxwell: sistema non razionalizzato
 - Nelle equazioni della forza: sistema razionalizzato
- ullet Come abbiamo detto nel sistema SI si fissa $k_m=10^{-7}~
 m MLT^{-2}I^{-2}$

Sistema	k_e	k_m	α	k_3
SI	$\frac{1}{4\pi\varepsilon_0} = 10^{-7}c^2$	$\frac{\mu_0}{4\pi} = 10^{-7}$	1	1
Gaussiano	1	c^{-2}	c	c^{-1}
Heaviside	1	1_{-2}		c^{-1}
Lorentz	$\frac{1}{4\pi}$	$\frac{1}{4\pi}c$	c	c
Elettrostatico (esu)	1	c^{-2}	1	1
Elettrostatico (emu)	c^2	1	1	1

Nel sistema SI

$$\left[k_{_{c}}
ight]=\mathrm{ML^{3}T^{\text{-}4}I^{\text{-}2}}\qquad \left[k_{_{m}}
ight]=\mathrm{MLT^{\text{-}2}I^{\text{-}2}}$$

• Equazioni di Maxwell e forza di Lorentz

Sistema	\mathbf{D}, \mathbf{H}	Equazioni di Maxwell				Lorentz
SI	$\mathbf{D} = arepsilon_0 \mathbf{E} + \mathbf{P} \ \mathbf{H} = rac{\mathbf{B}}{\mu_0} - \mathbf{M}$	$\mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{D} = ho$	$\mathbf{\nabla} imes \mathbf{E} = -rac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$	$\mathbf{ abla} imes\mathbf{H}=\mathbf{J}+rac{\partial\mathbf{D}}{\partial t}$	$\mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{B} = 0$	$q\mathbf{E} + q\mathbf{v} \times \mathbf{B}$
Gaussiano	$\mathbf{D} = \mathbf{E} + 4\pi \mathbf{P}$ $\mathbf{H} = \mathbf{B} - 4\pi \mathbf{M}$	$\mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{D} = 4\pi \rho$	$\mathbf{\nabla} imes \mathbf{E} = -rac{1}{c} rac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$	$\mathbf{ abla} imes \mathbf{H} = rac{4\pi}{c} \mathbf{J} + rac{1}{c} rac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$	$\mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{B} = 0$	$q\mathbf{E} + q\frac{\mathbf{v}}{c} \times \mathbf{B}$
Heaviside Lorentz	$\mathbf{D} = \mathbf{E} + \mathbf{P}$ $\mathbf{H} = \mathbf{B} - \mathbf{M}$	$oldsymbol{ abla}\cdot\mathbf{D}= ho$	$\mathbf{\nabla} \times \mathbf{E} = -\frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t}$	$\mathbf{ abla} imes \mathbf{H} = rac{1}{c} \mathbf{J} + rac{1}{c} rac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$	$\mathbf{\nabla} \cdot \mathbf{B} = 0$	$q\mathbf{E} + q\frac{\mathbf{v}}{c} \times \mathbf{B}$

Table 2 Definitions of ϵ_0 , μ_0 , **D**, **H**, Macroscopic Maxwell Equations, and Lorentz Force Equation in Various Systems of Units

Where necessary the dimensions of quantities are given in parentheses. The symbol c stands for the velocity of light in vacuum with dimensions (lt^{-1}).

System	ϵ_0	μ_0	D, H		Macroscopic Maxw	ell Equations		Lorentz Force per Unit Charge
Electrostatic (esu)	1	c^{-2} (t^2l^{-2})	$\mathbf{D} = \mathbf{E} + 4\pi \mathbf{P}$ $\mathbf{H} = c^2 \mathbf{B} - 4\pi \mathbf{M}$	$\nabla \cdot \mathbf{D} = 4\pi \rho$	$\nabla \times \mathbf{H} = 4\pi \mathbf{J} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$	$\mathbf{\nabla} \times \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0$	$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$	$\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B}$
Electromagnetic (emu)	c^{-2} (t^2l^{-2})	1	$\mathbf{D} = \frac{1}{c^2} \mathbf{E} + 4\pi \mathbf{P}$ $\mathbf{H} = \mathbf{B} - 4\pi \mathbf{M}$	$\nabla \cdot \mathbf{D} = 4\pi \rho$	$\nabla \times \mathbf{H} = 4\pi \mathbf{J} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$	$\mathbf{\nabla} \times \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0$	$\mathbf{\nabla \cdot B} = 0$	$\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B}$
Gaussian	1	1	$\mathbf{D} = \mathbf{E} + 4\pi \mathbf{P}$ $\mathbf{H} = \mathbf{B} - 4\pi \mathbf{M}$	$\nabla \cdot \mathbf{D} = 4\pi \rho$	$\nabla \times \mathbf{H} = \frac{4\pi}{c} \mathbf{J} + \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$	$\mathbf{\nabla} \times \mathbf{E} + \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0$	$\mathbf{\nabla \cdot B} = 0$	$\mathbf{E} + \frac{\mathbf{v}}{c} \times \mathbf{B}$
Heaviside– Lorentz	1	1	$\mathbf{D} = \mathbf{E} + \mathbf{P}$ $\mathbf{H} = \mathbf{B} - \mathbf{M}$	$\nabla \cdot \mathbf{D} = \rho$	$\mathbf{\nabla} \times \mathbf{H} = \frac{1}{c} \left(\mathbf{J} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t} \right)$	$\mathbf{\nabla} \times \mathbf{E} + \frac{1}{c} \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0$	$\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$	$\mathbf{E} + \frac{\mathbf{v}}{c} \times \mathbf{B}$
SI	$\begin{vmatrix} \frac{10^7}{4\pi c^2} \\ (I^2 t^4 m^{-1} l^{-3}) \end{vmatrix}$	$\begin{vmatrix} 4\pi \times 10^{-7} \\ (mlI^{-2}t^{-2}) \end{vmatrix}$	$\mathbf{D} = \epsilon_0 \mathbf{E} + \mathbf{P}$ $\mathbf{H} = \frac{1}{\mu_0} \mathbf{B} - \mathbf{M}$	$\nabla \cdot \mathbf{D} = \rho$	$\nabla \times \mathbf{H} = \mathbf{J} + \frac{\partial \mathbf{D}}{\partial t}$	$\nabla \times \mathbf{E} + \frac{\partial \mathbf{B}}{\partial t} = 0$	$\mathbf{\nabla \cdot B} = 0$	$\mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B}$

Convertire da SI a sistema Gauss

- Considerare l'equazione SI
 - Sostituire le grandezze elettriche con l'espressione della tabella
 - ullet Trasformare le potenze di $arepsilon_0 \mu_0$ nelle corrispondenti potenze di c

Quantity	Gaussian	SI	
Velocity of light	С	$(\mu_0 \epsilon_0)^{-1/2}$	
Electric field (potential, voltage)	$\mathbf{E}(\Phi, V)/\sqrt{4\pi\epsilon_0}$	$\mathbf{E}(\Phi, V)$	
Displacement	$\sqrt{\epsilon_0/4\pi}{f D}$	D	
Charge density (charge, current density, current, polarization)	$\sqrt{4\pi\epsilon_0}\; ho(q,\mathbf{J},I,\mathbf{P})$	$\rho(q, \mathbf{J}, I, \mathbf{P})$	
Magnetic induction	$\sqrt{\mu_0/4\pi}\mathbf{B}$	В	
Magnetic field	$\mathbf{H}/\sqrt{4\pi\mu_0}$	H	
Magnetization	$\sqrt{4\pi/\mu_0}~{f M}$	M	
Conductivity	$4\pi\epsilon_0\sigma$	σ	
Dielectric constant	$oldsymbol{\epsilon}_0oldsymbol{\epsilon}$	ϵ	
Magnetic permeability	$oldsymbol{\mu}_0oldsymbol{\mu}$	μ	
Resistance (impedance)	$R(Z)/4\pi\epsilon_0$	R(Z)	
Inductance	$L/4\pi\epsilon_0$	L	
Capacitance	$4\pi\epsilon_0 C$	C	

Convertire da SI a sistema Gauss

- Esempi
 - Forza fra due fili

$$F = \mu_0 \frac{i_1 i_2}{2\pi a} l$$

$$i \to \sqrt{4\pi \varepsilon_0} i$$

$$F = \mu_0 \frac{i_1 i_2}{2\pi a} l \quad \to \quad F = \mu_0 \frac{\sqrt{4\pi \varepsilon_0} i_1 \sqrt{4\pi \varepsilon_0} i_2}{2\pi a} l = \frac{1}{c^2} \frac{2i_1 i_2}{a} l$$

• Campo magnetico del filo infinito

$$\mathbf{B} = \frac{\mu_0}{2\pi} i \frac{\hat{\mathbf{e}}_{\phi}}{r}$$

$$B \to \sqrt{\frac{\mu_0}{4\pi}} \qquad i \to \sqrt{4\pi\varepsilon_0} i$$

$$\sqrt{\frac{\mu_0}{4\pi}} \mathbf{B} = \frac{\mu_0}{2\pi} \sqrt{4\pi\varepsilon_0} i \frac{\hat{\mathbf{e}}_{\phi}}{r} \quad \to \quad \mathbf{B} = \frac{2}{c} i \frac{\hat{\mathbf{e}}_{\phi}}{r}$$